

Lembar Pengesahan

Tugas Akhir disusun untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh gelar
Sarjana Terapan Teknik (S.Tr.T)
di
Politeknik Negeri Batam

Oleh:
Olop Sirait (4221911002)

Dengan judul:
Kinematic Motion Control Analysis Of 3 Wheels Service Robot Based-On PID Control

Tanggal Sidang: 15 Januari 2026

Disetujui oleh :	
<p>Dosen Penguji I</p>  <p>1. (Senanjung Prayoga, S.Pd., M.T) NIP: 198908062019031015</p>	<p>Dosen Pembimbing I</p>  <p>1. Ryan Satria Wijaya, S.Tr.T., M.Tr.T NIP: 199706112025061009</p>
<p>Dosen Penguji II</p>  <p>2. (Rifky Afriza, S.Tr.T., M.Sc) NIP: 199404062025061003</p>	

Pernyataan Keaslian Tugas Akhir

Saya yang bertandatangan dibawah ini menyatakan bahwa isi sebagian maupun keseluruhan Tugas Akhir saya yang berjudul : "Kinematic Motion Control Analysis Of 3 Wheels Service Robot Based-On PID Control" adalah **hasil karya sendiri, diselesaikan tanpa menggunakan bahan-bahan yang tidak diizinkan, dan bukan merupakan karya pihak lain yang saya akui sebagai karya sendiri.** Semua referensi yang dikutip atau dirujuk telah ditulis secara lengkap pada daftar pustaka. Apabila ternyata pernyataan saya ini tidak benar, saya bersedia menerima sanksi sesuai peraturan yang berlaku.

Batam, 15 Januari 2026



Olop Sirait

NIM: 4221911002